

### DŮLEŽITÉ UPOZORNĚNÍ

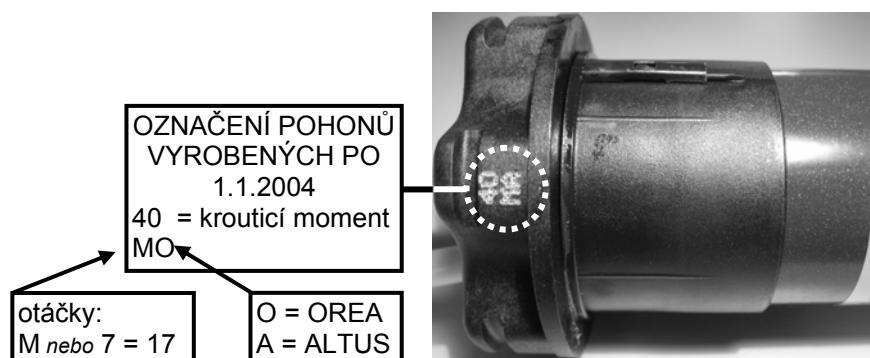
**TENTO NÁVOD PLATÍ PRO POHONY OREA 50 / 60 RTS  
VYROBENÉ PO 1.1.2004.**

Pohony, vyrobené před tímto datem, se liší verzí softwaru. Z toho vyplývají i určité odlišnosti v chování pohonu během programování i během provozu.

Tento návod platí pro pohony OREA 50 / 60 RTS vyrobené od začátku roku 2004. Pro pohony vyrobené před tímto datem prosím použijte návod „OREA 50-60 RTS do r. 2003“

Jak poznáte, o jaký pohon se jedná:

podle způsobu označení na hlavě pohonu. Každý pohon je na hlavě označen kódem, který jej určuje:



Stejný pohon, ale se starou verzí software, vyrobený před 1.1.2004 má označení jiné: **40  
17**

## 1. POPIS

Pohony OREA 50 / 60 RTS jsou trubkové pohony s vestavěným přijímačem dálkového ovládání SOMFY RTS. Jsou určeny speciálně pro pohon kazetových markýz, kde je nutné zajistit vždy dokonalé zavření kazety. Jiné použití pouze po konzultaci s výrobcem. Určení koncové polohy je elektronické, koncové spínače se nastavují pomocí dálkového ovladače.

## 2. TECHNICKÉ ÚDAJE

<b>Napájecí napětí jmenovité:</b>	230 V/ 50 Hz
<b>Rozsah napájecího napětí:</b>	207 ... 244 V
<b>Pracovní kmitočet radio:</b>	433,42 MHz
<b>Maximální souvislá doba chodu:</b>	OREA 50 RTS: 4 min. OREA 60 RTS: 3 min.
<b>Poměr časů chod / klid:</b>	2 / 3
<b>Kapacita koncových spínačů:</b>	200 otáček hřídele
<b>Krytí:</b>	IP 44
<b>Rozsah pracovních teplot:</b>	-10 ... +40°C (trvale) -25 ... +70°C (max. 20% životnosti, ne souvisle)



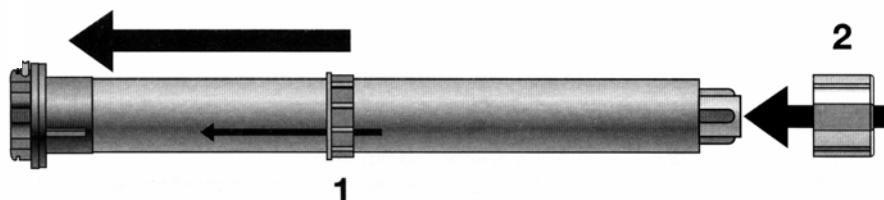
Somfy, spol. s r.o. tímto prohlašuje, že pohony s přijímačem DO typových řad ALTUS OREA 50 RTS a OREA 60 RTS jsou ve shodě se základními požadavky a dalšími příslušnými ustanoveními směrnice 1999/5/ES  
Prohlášení o shodě je k dispozici na adrese [www.somfy.com/ce](http://www.somfy.com/ce)

### 3. MECHANICKÁ MONTÁŽ

#### Přípravné práce na hřídele

##### Hotové hřídele

Osaděte pohon příslušným adaptérem (1) a unašečem (2) a nasuňte jej do hřídele.

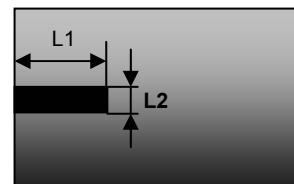


##### Přesná trubka

Hřídele na straně pohonu vysekněte. Potom vsuňte pohon do hřídele tak, aby výstupek adaptéru zapadl do výřezu.

##### Rozměr výřezu:

OREA 50 RTS: L1 = 25 mm, L2 = 3,95 mm



##### UPOZORNĚNÍ

Dodržujte zásadu: Pohon do hřídele pouze nasunout – nikdy nepoužívat násilí (natloukání ap.)!!

#### Spojení unašeče a hřídele z přesné trubky

Unašeč přinýtujte nebo přišroubujte na čtyřech místech ve vzdálenosti L2 od konce hřídele ze strany pohonu (viz tabulka na další straně):

Samořezné šrouby: 4 kusy 5 x 10 mm

Slepé nýty: 4 kusy Ø 5 mm, ocelové

#### Upevnění zátky s čepem do hřídele

Kvůli bezpečnosti doporučujeme zajistit také zátku s čepem třemi slepými nýty nebo šrouby.



**Tabulka rozměrů pro  
upevnění unašeče**

Typ pohonu	L1	L2	L3
Orea 50 RTS 6/17	605 mm	590 mm	613 mm
Orea 50 RTS 10/17	655 mm	640 mm	663 mm
Orea 50 RTS 15/17	655 mm	640 mm	663 mm
Orea 50 RTS 20/17	655 mm	640 mm	663 mm
Orea 50 RTS 25/17	655 mm	640 mm	663 mm
Orea 50 RTS 30/17	675 mm	660 mm	683 mm
Orea 50 RTS 35/17	675 mm	660 mm	683 mm
Orea 50 RTS 40/17	745 mm	730 mm	753 mm
Orea 50 RTS 50/12	675 mm	660 mm	683 mm
Orea 60 RTS 55/17	734 mm	717 mm	740 mm
Orea 60 RTS 70/17	734 mm	717 mm	740 mm
Orea 60 RTS 85/17	734 mm	717 mm	740 mm
Orea 60 RTS 100/12	734 mm	717 mm	740 mm
Orea 60 RTS 120/12	734 mm	717 mm	740 mm

## 4. INSTALACE A ZAPOJENÍ

### Vlastnosti bezdrátového ovládání

Dosah bezdrátového dálkového ovládání s radiovým přenosem povelů je jednak omezen zákonnými předpisy, jednak je závislý na situaci mezi ovladačem (vysílačem) a přijímačem.

Při návrhu systémů s bezdrátovým přenosem povelů je nutné zajistit dostatečný příjem signálu na všech místech, kde budou umístěny přijímače. To platí zejména v případech, kdy ovladač (vysílač) bude umístěn v jiné místnosti než pohon OREA RTS a signál tak bude muset procházet zdmi nebo stropy.

Ovladače (vysílače) nesmí být umístěny na kovovém podkladu nebo v blízkosti velkých kovových předmětů a ploch. Silné signály z jiných zdrojů ve stejném kmitočtovém pásmu (jiné ovládací systémy apod.) mohou nepříznivě ovlivnit funkci systému (snížení citlivosti, výpadky povelů apod., nikoliv však falešné povely).

Dosah ovladačů řady SOMFY RTS může dosáhnout až 300 m ve volném prostoru nebo až 20 m v budovách. Jedná se o typické hodnoty, závislé na místních podmínkách. Dodržujte pokyny z návodu k obsluze použitého ovladače.

### Dálkové ovladače SOMFY RTS

Pohon OREA RTS může být ovládán všemi ovladači SOMFY z typové řady RTS: Telis 1 RTS, Telis 4 RTS, Telis Soliris RTS, Centralis RTS, Chronis RTS.

Pohony OREA RTS mohou dále přijímat a vykonávat povely vysílané bezdrátovými povětrnostními čidly:  
Soliris Sensor RTS, Eolis Sensor RTS

Do paměti každého pohonu OREA RTS lze uložit až 12 ovladačů, z toho mohou být nejvýše 3 bezdrátová čidla Eolis/Soliris Sensor RTS.

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

## Návod k montáži a nastavení

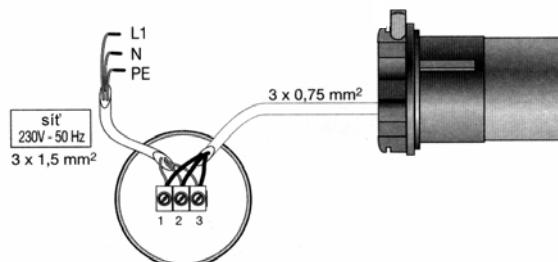


- Instalaci, odzkoušení a uvedení do provozu smí provádět pouze osoba odborně způsobilá. Instalace musí být provedena podle příslušných předpisů!
- Všechna přívodní vedení musí být po dobu montáže bez napětí a zabezpečena proti jeho nechtěnému zapnutí!

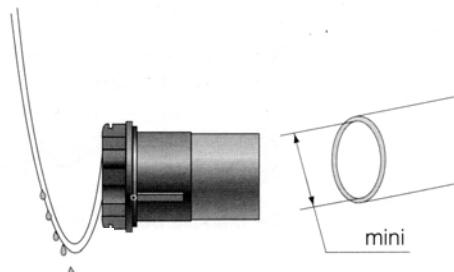
Pohony OREA RTS lze zapojovat paralelně.

### Elektrické zapojení

Dodržujte zapojení svorek:



Je nutné, aby do pohonu OREA RTS nemohla vniknout voda. Proto na přívodním kabelu udělejte smyčku pro odkapávání vody.



## 5. Dílenské programování

### 5.1 „Dílenské“ programování (provádí výrobce markýzy)

„Dílenské“ programování provádí výrobce po osazení pohonu do hřídele markýzy pomocí tzv. „dílenského“ vysílače, který obvykle zůstává trvale u výrobce a nepřechází k zákazníkovi - samozřejmě je ale možné po ukončení montáže naprogramovat „dílenský“ vysílač jako „uživatelský“.

V „dílenském“ naprogramování se nastavují koncové polohy a směr otáčení. Pokud by bylo nutné provést „dílenské“ naprogramování znova, je nutné uvést pohon do původního stavu (v jakém byl po expedici z výroby), viz kapitola 7.2.



### UPOZORNĚNÍ:

- Po naprogramování prvního „uživatelského“ vysílače je „dílenský“ vysílač automaticky vymazán z paměti pohonu.
- Při programování se řídte návodem použitého ovladače. Pokud se během „dílenského“ programování vyskytnou potíže, lze pohon OREA RTS uvést do původního stavu vypnutím a opětným zapnutím napájení.
- Řídicí elektronika pohonů OREA RTS vyhodnocuje shodu rychlosti otáčení adaptéru (= snímače otáček) a unašeče (= výstupní hřídele pohonu). Pokud rychlosti otáčení nejsou shodné, pohon se vypne. Pohony OREA RTS proto nelze zkoušet „jen tak“ na stole!

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

## Návod k montáži a nastavení

### 5.2 Naučení pohonu OREA RTS na „dílenský“ vysílač

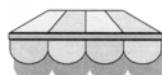
Při programování „dílenského“ vysílače na pohon OREA RTS je nutné bezpodmínečně dbát na to, aby byl na napájení připojen pouze ten pohon, na který má být vysílač naprogramován a nedošlo ke stisku programovacího tlačítka na **žádném jiném** vysílači v dosahu!



Připojte pohon OREA RTS, který má být programován, na síť 230 V.



Na vysílači, který má být naprogramován jako "dílenský", stiskněte současně tlačítka "NAHORU" ▲ a "DOLŮ" ▽



Markýza se krátce pohně nahoru a dolů.

► Vysílač je naprogramován do paměti pohonu OREA RTS jako "dílenský". Případné další vysílače v dosahu budou již ignorovány.

► Stisknutím tlačítka "NAHORU" ▲ nebo "DOLŮ" ▽ se markýza pohybuje v režimu TOTMAN (tzn. **pohon je v činnosti pouze po dobu stisku tlačítka**).

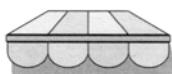
**POZNÁMKA:** Vysílače mají dobu vysílání omezenou na 10 sekund (šetření baterie). Pokud na přejezd pohonu potřebujete delší dobu, vysílač vypne a pohon se zastaví. V tomto případě tlačítko vysílače uvolněte a znova stiskněte.

### 5.3 Přezkoušení směru otáčení pohonu

Pokud se markýza při stisku tlačítka "NAHORU" ▲ pohybuje směrem dolů, eventuálně při stisku tlačítka "DOLŮ" ▽ směrem nahoru, je nutné změnit směr otáčení pohonu.

### 5.4 Změna směru otáčení pohonu (pokud je třeba)

Na naučeném "dílenském" vysílači stiskněte tlačítko STOP na asi 2 sekundy.



Markýza se krátce pohně nahoru a dolů.

► Směr otáčení pohonu je změněn.

### 5.5 Nastavení koncových poloh

Koncovou polohou se rozumí poloha markýzy, ve které se automaticky zastaví. Horní koncová poloha je pevně určena dovršením víka kazety.

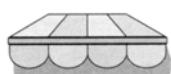
**POZOR - NASTAVUJE SE POUZE DOLNÍ KONCOVÁ POLOHA, HORNÍ POLOHA SE NA ZÁKLADĚ SCHOPNOSTI ROZPOZNAT KROUTICÍ MOMENT NASTAVÍ AUTOMATICKY!**



Najedte s markýzou do požadované spodní koncové polohy. Polohu přesně nastavte tlačítky "NAHORU" ▲ resp. "DOLŮ" ▽.



Stiskněte současně tlačítka "NAHORU" ▲ a "STOP" ○

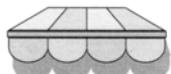


Markýza se rozjede směrem nahoru.

Nyní můžete kdekoli stiskem tlačítka STOP markýzu zastavit.



Podržte stisknuté tlačítko STOP ○ na minimálně 2 sekundy.



Markýza se krátce pohně nahoru a dolů.

► Koncové polohy jsou nastaveny a uloženy do paměti pohonu OREA RTS.

### POZNÁMKA:

Pokud dojde v průběhu programování k chybě, odpojte na cca 15 sekund pohon od napájecího napětí. Po opětném zapojení začněte od začátku.

### 5.6 Ukončení „dílenského“ programování

Dílenské programování lze zakončit dvěma způsoby podle toho, zda použity vysílač zůstane ve výrobě, nebo bude s markýzou/roletou dodán zákazníkovi:

- 1) Vysílač zůstane ve výrobě - odpojte pohon od napájecího napětí. Na místě určení se poté pokračuje s uživatelským vysílačem podle kapitoly 6.2.
- 2) Vysílač bude spolu s výrobkem dodán zákazníkovi - stiskněte na vysílači tlačítko **PROG**. Pohon potvrdí definitivní naučení vysílače (jako uživatelského) pohybem nahoru a dolů. Nyní odpojte pohon od napájecího napětí. Na místě určení se již další programování neprovádí.

4

## 6. UŽIVATELSKÉ PROGRAMOVÁNÍ

### 6.1 Připojení na napájecí napětí na místě určení

Pokud při montáži výrobku s osazeným pohonom (rolety, markýzy) na místě určení nejsou známy přesné informace o tom, v které fázi programování se pohon nachází, je velmi důležité sledovat chování pohonu po prvním připojení napájecího napětí:

- **pohon se po připojení napájecího napětí krátce pohně nahoru a dolů** - bylo provedeno kompletní „dílenské“ naprogramování, ale nebyl uložen uživatelský vysílač → přejděte ke kapitole 6.2 bod 2
- **pohon po připojení napájecího napětí neudělá nic** → vyzkoušejte, zda reaguje na povely NAHORU či DOLŮ od dodaného vysílače:
  - **pohon reaguje** → kapitolu 6.2 lze vynechat, pohon je kompletně naprogramovaný a dodaný s příslušným uživatelským vysílačem. Doporučujeme pouze přezkoušet koncové polohy a případně je upravit postupem podle kapitoly 6.3.
  - **pohon nereaguje** → zkuste reakci pohonu na současný stisk tlačítka vysílače NAHORU a DOLŮ:
    - **pohon se krátce pohně nahoru a dolů**: pohon je ve výrobním stavu a nenaprogramovaný, je nutné provést kompletní „dílenské“ naprogramování, odpojte pohon od napájení a pak postupujte podle kapitoly 5.
    - **pohon nereaguje**: v paměti je již uložen definitivní uživatelský ovladač, který však nemáte k dispozici. Je nutné pohon uvést do výrobního stavu - viz kapitola 7.2 - a poté provést kompletní „dílenské“ naprogramování podle kapitoly 5.

Při programování prvního "uživatelského" vysílače na pohon OREA RTS je nutné dbát na to, aby byl pod proudem pouze ten pohon, do jehož paměti má být vysílač uložen - vyloučíte tím chybné programování.

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

## Návod k montáži a nastavení

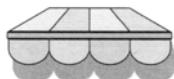
### 6.2 Uložení prvního "uživatelského" vysílače

Při programování prvního "uživatelského" vysílače na pohon OREA RTS je nutné dbát na to, aby byl pod proudem pouze ten pohon, do jehož paměti má být vysílač uložen - vyloučte tím chybné programování.

Zde popsaný postup předpokládá ukončení „díleneského“ programování podle kapitoly 5.6 bod (1). Pokud stav pohonu neznáte, viz bod 6.1 výše.

**1**

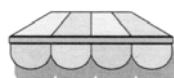
- Připojte požadovaný pohon OREA RTS k napájecímu napětí 230 V.



Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

**2**

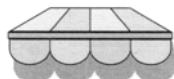
- Na vysílači, který má být na pohon OREA RTS naučen jako **první "uživatelský"** vysílač, stiskněte současně tlačítka "NAHORU" a "DOLŮ".



Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

**3**

- Na vysílači nyní stiskněte programovací tlačítko **PROG** (viz návod k obsluze vysílače).



Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

**4**

- Vysílač je uložen do paměti pohonu OREA RTS. Na povely jiných vysílačů nebude pohon reagovat.  
► Při každém stisknutí tlačítka "NAHORU" ▲ resp. "DOLŮ" ▽ vyjede/sjede markýza do horní resp. spodní koncové polohy, naprogramované z výroby.

### 6.3 Nastavení koncových poloh

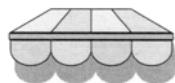
Nastavení koncových poloh "uživatelským" vysílačem se provádí pouze tehdy, pokud je třeba změnit či opravit výrobní nastavení **spodní koncové polohy**. **Horní koncová poloha je nastavena výrobcem a lze ji nastavovat pouze v průběhu "výrobního" programování** – viz kapitola 5.

**1**

- Pomocí tlačítka "DOLŮ" ▽ najedte s markýzou do **původní** dolní koncové polohy, která má být změněna. Počkejte, až pohon sám zastaví.

**2**

- Stiskněte současně tlačítka "NAHORU" ▲ a "DOLŮ" ▽ na minimálně 5 sekund.



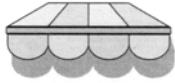
Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

**3**

- Pomocí tlačítek "NAHORU" ▲ a "DOLŮ" ▽ nastavte požadovanou **novou** spodní koncovou polohu.

**4**

- Stiskněte tlačítko "STOP" □ na minimálně 2 sekundy.



Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

- Nová spodní koncová poloha je uložena do paměti pohonu.  
► Pokud je - například kvůli překážce - původní dolní poloha nedosažitelná, musí se pohon uvést do výrobního stavu (kapitola 5) a pak provést nové díleneské naprogramování (kapitola 7.2).



# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

## Návod k montáži a nastavení

### 6.4 Volitelná mezipoloha

Pohon OREA RTS Vám umožňuje uložit do paměti jednu mezipolohu, která se může nacházet libovolně mezi koncovými polohami, a kterou lze vyvolat z libovolné polohy markýzy.

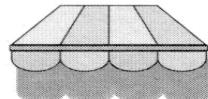
Horní koncová poloha



Mezipoloha - MP



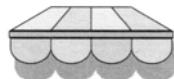
Dolní koncová poloha



#### 6.4.1 Uložení mezipolohy

**1** Pomocí tlačítka "NAHORU" ▲ a "DOLŮ" ▾ a STOP ○ najedte s markýzou do požadované mezipolohy. Markýzu pak v této poloze, která bude následně najízděna jako mezipoloha, zastavte tlačítkem STOP ○.

**2** Stiskněte tlačítko "STOP" ○ na minimálně 2 sekundy.



Markýza se krátce pohně nahoru a dolů.

► Mezipoloha je uložena do paměti pohonu OREA RTS.

#### 6.4.2 Vyvolání mezipolohy

Mezipoloha může být vyvolána buď **manuálně** nebo **automaticky**.

**1** **Manuální vyvolání mezipolohy:**

Markýza se nesmí pohybovat. Stisknout krátce tlačítko STOP/IP ○  
► Markýza najede do mezipolohy.

**2** **Automatické vyvolání mezipolohy:**

Markýza najede automaticky do mezipolohy vždy, když sluneční automatika Soliris Sensor RTS vydá povel DOLŮ k vysunutí markýzy.

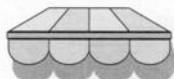
**UPOZORNĚNÍ:** To je rozdíl od stavu, kdy mezipoloha naučena není a markýza najízdí na povel od sluneční automatiky až do dolní koncové polohy!

#### 6.4.3 Vymazání mezipolohy

Mezipoloha může být kdykoli z paměti **vymazána**.

**1** Pomocí tlačítka STOP/IP ○ vyvolajte mezipolohu.

**2** Stiskněte tlačítko STOP/IP ○ i a asi 5 sekund.



Markýza se krátce pohně nahoru a dolů.

► Mezipoloha je z paměti pohonu vymazána.

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

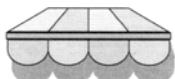
## Návod k montáži a nastavení

**6.5 Přiučení dalších vysílačů** Do paměti pohonu OREA RTS je možné uložit maximálně 12 vysílačů (z toho mohou být nejvýše 3 bezdrátová čidla Eolis / Soliris Sensor RTS).  
(nebo vymazání již naučených vysílačů) Uložení nového vysílače do paměti se provádí prostřednictvím některého z vysílačů, které již v paměti uloženy jsou.

Postup vymazání dříve naučeného vysílače z paměti pohonu je stejný jako učení - jen s opačným výsledkem. Provádí se také vysílačem, který je již v paměti pohonu uložen, ale takovým, který má v paměti zůstat uložen i nadále.

Pokud již není žádný dříve naučený vysílač k dispozici (ztráta, zničení), řídte se prosím pokyny v kapitole 7 – Co dělat když...

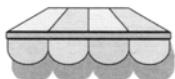
**1** Stiskněte na asi 2 sekundy programovací tlačítko **PROG** na některém vysílači, který je již uložen v paměti pohonu OREA RTS.



Markýza se krátce pohně nahoru a dolů.

► Pohon OREA RTS je nyní v programovacím módu.

**2** Nyní krátce stiskněte programovací tlačítko **PROG** na vysílači, který má být přiučen nebo vymazán.



Markýza se krátce pohně nahoru a dolů.

► Vysílač je přiučen (nebo vymazán)

### 6.6 Spolupráce s bezdrátovými automatikami Eolis/Soliris Sensor RTS

#### **UPOZORNĚNÍ:**

Bezdrátová čidla Eolis / Soliris Sensor RTS vysílají každých cca 15 minut hlášení o stavu slunce a větru. Pokud pohon souvisle po dobu 60 minut (tj. 4x za sebou) toto hlášení neobdrží, rozjede se do horní koncové polohy. To platí i v případě, že bezdrátových čidel je v paměti uloženo více a signál nepřijde pouze od jednoho z nich.

#### **Sluneční automatika (čidlo Soliris Sensor RTS)**

Pokud intenzita slunečního svitu souvisle po dobu 2 minut překročí nastavenou hodnotu, najede markýza do mezipolohy, resp. dolní koncové polohy (pokud není mezipoloha naučena).

Pokud intenzita slunečního svitu klesne souvisle na dobu 15-30 minut pod nastavenou hodnotu (závisí na předchozí době slunečního svitu), markýza najede do horní koncové polohy.

#### **Vypnutí sluneční automatiky**

Sluneční automatiku je možné vypnout tlačítkem na speciálním ovladači **TELIS Soliris RTS** - viz návod k tomuto ovladaci. Pohon vypnutí resp. zapnutí sluneční automatiky potvrdí krátkým pohybem nahoru a dolů.

**POZOR** - automatika se vypíná vždy v přijímači, čidlo vysílá signály neustále!

#### **Větrná automatika (čidla Eolis / Soliris Sensor RTS)**

Pokud rychlosť větru přesáhne nastavenou hodnotu, je vydán povel NAHORU pro najetí markýzy do horní koncové polohy. Dokud vítr trvá, je znemožněno zadávání ručních povelů a také je blokována funkce sluneční automatiky (u čidla Soliris Sensor RTS).

Po utíšení větru je po asi 30 sekundách uvolněno zadávání ručních povelů a po asi 12 minutách také funkce sluneční automatiky (u Soliris Sensor RTS).

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

## Návod k montáži a nastavení

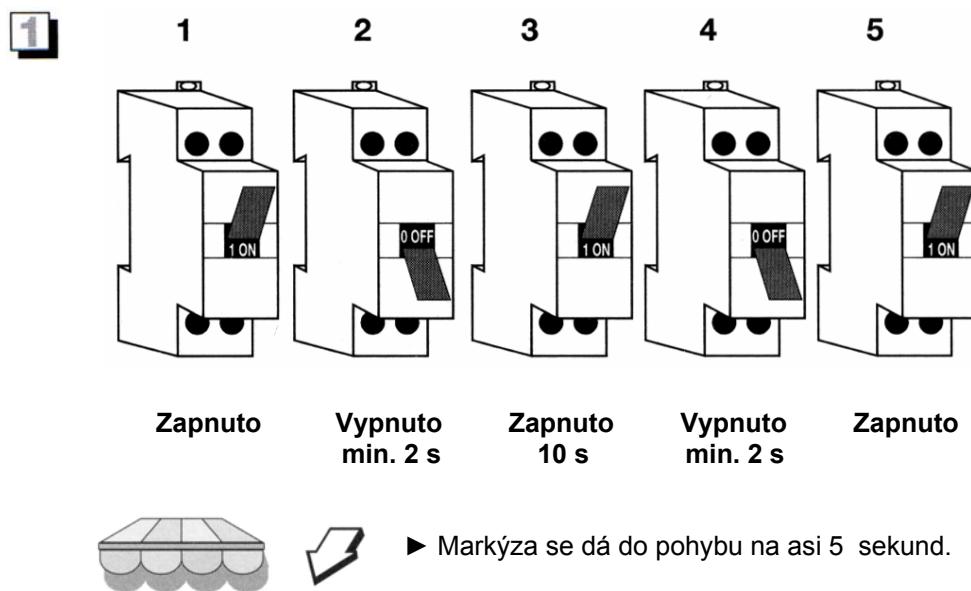
### 7. Co dělat, když...

#### 7.1 není k dispozici již žádný naučený vysílač

Pokud není k dispozici žádný naučený vysílač (ztráta či zničení jediného naprogramovaného vysílače ap.), je samozřejmě možné i tak naučit nový vysílač. Pohon OREA RTS je v tomto případě možné uvést do programovacího módu definovaným vypínáním a zapínáním přívodu napětí:

**UPOZORNĚNÍ:** Dále popsané manipulace s odpojováním napájecího napětí ovlivní každý pohon, který je na napájení připojen. Pokud se má provést změna pouze na jednom pohonu, viz dále.

Provést manipulaci s napájecím napětím pohonu podle následujícího postupu:



Stiskněte krátce programovací tlačítko **PROG** na vysílači, který má být uložen do paměti pohonu OREA RTS.



- ▶ Nový vysílač je uložen do paměti pohonu OREA RTS.
- ▶ **Všechny dříve uložené vysílače jsou z paměti pohonu vymazány.** Výjimkou jsou bezdrátová čidla Soliris Sensor RTS nebo Eolis Sensor RTS. Ta zůstanou v paměti i nadále.
- ▶ Tento postup **neovlivní** ostatní naprogramování - koncové polohy apod. - to zůstane beze změny uloženo v paměti pohonu OREA RTS.

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

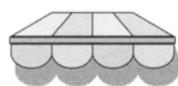
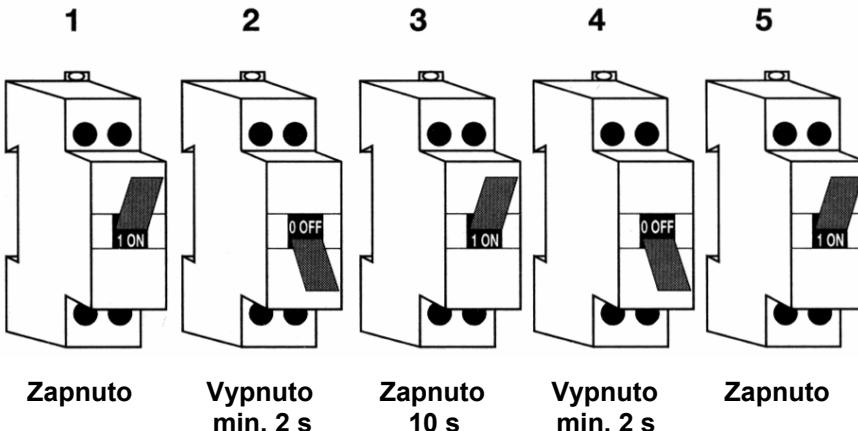
## Návod k montáži a nastavení

### 7.2 je třeba vrátit pohon do výrobního stavu

Definovaným přerušováním přívodu proudu je možné uvést pohon OREA RTS do stavu, v jakém byl po expedici z výrobního závodu.

**1**

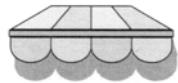
Provést manipulaci s napájecím napětím podle následujícího postupu:



Markýza/roleta se dá do pohybu na asi 5 sekund.

**2**

Stiskněte programovací tlačítko **PROG** na vysílači na dobu **minimálně 7 sekund**.



Markýza se **2x** krátce pohně nahoru a dolů.

**DŮLEŽITÉ – držte programovací tlačítko PROG stále stlačené po celou dobu cca 7s, po prvním pohybu markýzy jej neuvolňujte!**

- Pohon OREA RTS se nachází v „továrním“ stavu (jako při expedici). Celé "výrobní" naprogramování včetně směru otáčení a koncových poloh (kapitola 3) musí být provedeno znova!

### 7.3 je na jednom jističi připojeno více pohonů

Pokud je na jedné napájecí věti (jednom jističi) připojeno více pohonů a uveden do programovacího módu (kap. 7.1) resp. výrobního stavu (kap. 7.2) má být pouze jeden z nich, lze v případě, že každý má svůj vysílač, postupovat takto:

- 1) proveděte manipulaci s napájecím napětím podle bodu **1** kapitoly 7.1 nebo **7.2**
- 2) stiskněte postupně na všech ovladačích pohonů, které nemají být uvedeny do programovacího módu / výrobního stavu, krátce tlačítko **STOP**. Příslušný pohon vždy opustí programovací mód a potvrdí to krátkým pohybem nahoru a dolů. V programovacím módu tak nakonec zůstane jen požadovaný pohon. Pozor na časový limit 2 minut, po němž pohon opustí programovací mód automaticky!
- 3) Poté proveděte krok **2** kapitoly 7.1 resp. 7.2.



**Trubkové pohony s přijímačem DO  
OREA 50 RTS / 60 RTS**  
Návod k montáži a nastavení